课程主题 《手部探秘》

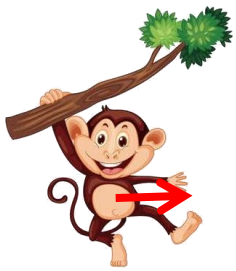
所属项目：攀爬机器人

学生姓名：_____ 日期：_____年_____月____日

1.请选出重心偏移方向正确的一项，并在下方画“√”。



☐



☐



☐

2. 画出你设计机器人抓绳子的手部

并标记出手部的长度。

3. 测一测，根据下表检测内容，完成对你设计的爬绳机器人的功能检测。

功能检测	检测结果	
机器人静止时，挂在绳子上，机器人整体稳定	☐ 稳定	☐ 不稳定
机器人启动后可以顺利爬行50cm	用时：　　sec	

4. 请你评估你在本节课中的收获。

你觉得本节的任务难度如何？ ☐  ☐  ☐ 

你掌握了本节课的知识或技能吗？ ☐  ☐  ☐ 

你对本节课中设计的作品满意吗？ ☐  ☐  ☐ 